

Parcial 2: Álgebra Lineal Grupo 02 2H/50 Profesor: Fernando Posso Gómez

1. (6 puntos) Encuentre un vector \mathbf{U} de \mathbb{R}^3 tal que $\mathbf{U}x(3,2,1) = (-1,2,1)$

2. (6 puntos) Demuestre que si \mathbf{U} y \mathbf{V} son vectores de \mathbb{R}^n entonces

$$\frac{1}{4} \|\mathbf{U} + \mathbf{V}\|^2 - \frac{1}{4} \|\mathbf{U} - \mathbf{V}\|^2 = \mathbf{U} \cdot \mathbf{V}$$

3. (6 puntos) Determine las ecuaciones paramétricas de la recta de intersección de los planos $x - 2y + z + 3 = 0$, $y, 2x - y + 3z + 4 = 0$

4. (6 puntos) Un plano P pasa por el punto de intersección entre la recta

$$x = 3 + 2t, y = 4 - 3t, z = 5 + 4t \text{ y el plano } 2x + 3y + 4z + 8 = 0.$$

Es además perpendicular a otra recta que pasa por los puntos $(4, -2, 5)$ y $(0, 2, 4)$. Determine la ecuación del plano P

5. Dado el conjunto $W = \{(a, b, c, d) : a = c, b = -d\}$:

a) (3 puntos) Muestre que W es un subespacio de \mathbb{R}^4

b) (3 puntos) Encuentre una base de W y determine su dimensión

c) (2 puntos) Halle una combinación lineal de los elementos de su base que generen al vector $\mathbf{U} = (-2, -1, -2, 1)$

6. (8 puntos) Determine una base y la dimensión del espacio solución del sistema homogéneo:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & -2 & -1 \\ 2 & 6 & 2 & -4 & 1 \\ 1 & 4 & 0 & -3 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

7. (8 puntos) Considere el conjunto de vectores $\mathbf{S} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4, \mathbf{v}_5\}$ donde:

$$\mathbf{v}_1 = (1, 2, -2, 1), \mathbf{v}_2 = (-3, 0, -4, 3) \quad \mathbf{v}_3 = (2, 1, 1, -1) \quad \mathbf{v}_4 = (-3, 3, -9, 6) \text{ y} \\ \mathbf{v}_5 = (9, 3, 7, -6)$$

Determine una base para el generador de S formada con vectores del conjunto S

8. (6 puntos) Sea $\mathbf{S} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ una base para un espacio vectorial V. Muestre que

$\mathbf{T} = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \mathbf{w}_3\}$ donde $\mathbf{w}_1 = \mathbf{v}_1$, $\mathbf{w}_2 = \mathbf{v}_1 + \mathbf{v}_2$ y $\mathbf{w}_3 = \mathbf{v}_1 + \mathbf{v}_2 + \mathbf{v}_3$ es también una base para V.